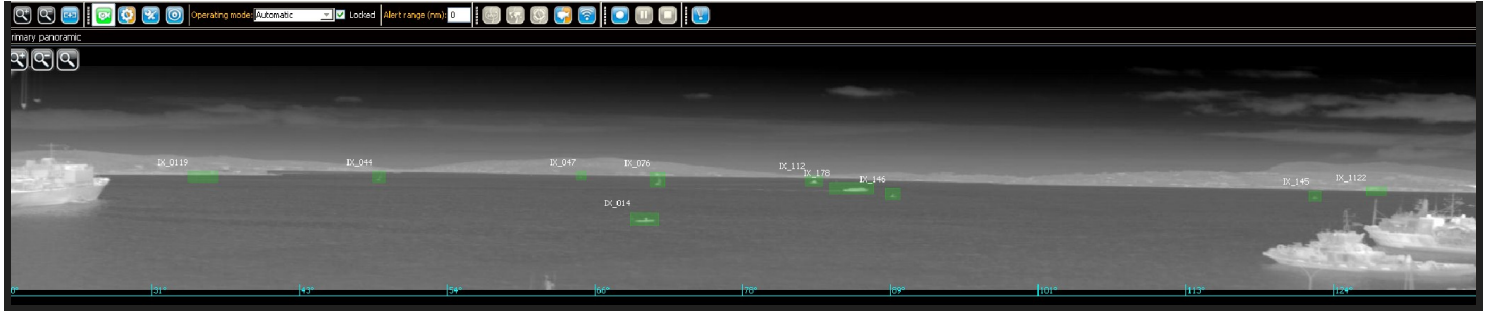


ASV - DET 2.0

Analyse vidéo en environnement marin

Détection et pistage automatique de toute présence sur l'eau



- Le premier logiciel d'analyse vidéo 100% dédié à l'environnement marin
- Veille, détecte, alerte instantanément et sans aucune présence humaine
- Détecte même les très petites cibles sans écho radar ni AIS
- Rend autonome et intelligent un réseau de caméras
- S'insère simplement dans tout système maritime de surveillance, de contrôle de trafic ou de gestion d'informations

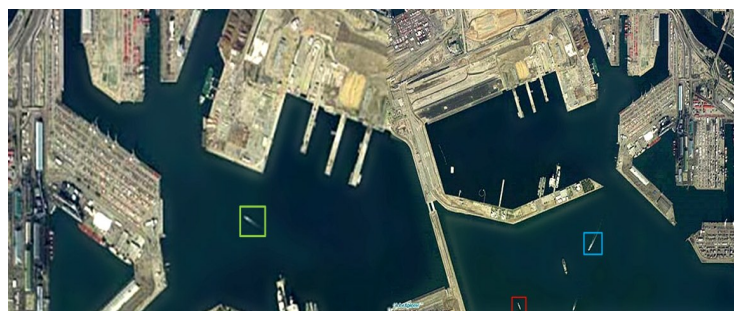
ASV-DET 2.0 améliore l'efficacité de la veille pour assurer en milieu marin, fluvial ou aquatique la sécurité des biens et des personnes et la sûreté des installations :

- Surveillance côtière, contrôle des approches maritimes ou fluviales (trafics, immigration).
- Protection des ports et infrastructures sensibles (zone interdites, intrusion, malveillance).
- Sûreté maritime embarquée (piraterie, immigration, ...).
- Sécurité maritime embarquée (anticollision, détection d'objets semi-immergés).
- Surveillance de marinas et de zones de baignade.
- Recherche et sauvetage (homme à la mer, naufrage).

ASV - DET 2.0

Fonctionnalités :

- Détection automatique et pistage en temps réel dans chacune des images.
- Gestion des flux d'image de 0.5Hz à 30 Hz.
- Analyse de tout type d'image : thermique/infrarouge ou visible.
- Compatibilité avec tout type de caméra (fixe, balayage, panoramique).
- Détection et pistage des objets :
 - de très petite taille (à partir de 2 pixels),
 - indépendamment de leur forme et de leur comportement,
 - quelle que soit leur cinématique (immobile, faible vitesse ou grande vitesse (>35 nœuds),
 - jusqu'à mer force 5.
- Détection et pistage jusqu'à plusieurs dizaines d'objets (suivant la puissance du calculateur) avec une discrimination entre différents types d'objets détectés.



Caractéristiques techniques

- Performances en conditions d'environnement favorables avec une caméra ayant les caractéristiques requises :
 - probabilité de détection > 98%
 - taux de fausse alarme < 2%
- Algorithmique innovante qui tient compte de la complexité de l'environnement marin et de la diversité des cibles ;
- Architecture modulaire permettant un traitement de l'image de manière globale (détection de tous les objets) ou en fonction de critères spécifiés (détection d'une catégorie d'objets) ;
- Paramétrisation fine par caméra tenant compte de différents besoins de détection : distance, taille et vitesse des cibles ;
- Paramétrage initial des éléments caméras et réglages opérateur via une interface web conviviale ;
- Accessible aux intégrateurs sous forme d'OEM, via un serveur de détection (et son SDK) ou d'une librairie logicielle (API).

Matériels compatibles

Caméras :

- Tout type de caméra infrarouge sans incrustation/mires
- Image 8 bits, MJPEG/http ou H264/rtsp (caméra numérique)
- Encodeurs compatibles GigeVision, H264/rtsp, MJPEG/http (caméra analogique - liste d'encodeurs compatibles sur demande).
- Qualité de la détection automatique par le logiciel ASV-DET liée à la performance de vision de la caméra, sa qualité image, sa résolution, son temps d'intégration et sa sensibilité.

Liste des caméras intégrées disponible sur demande.

Calculateur :

- Charge CPU nécessaire : environ 1 cœur (Intel) @3GHz par flux à 15Hz (détection réalisée à 15 images /seconde) plus un cœur pour les applications ASV.
- Mémoire vive nécessaire (RAM) : 500Mo pour la suite logicielle ASV et 100 Mo par caméra fixe, 500Mo par caméra PTZ, et 1,5Go par caméra panoramique.
- Stockage disque dur : dépend de ce qui est enregistré.
- Operating System supportés : Windows (32 et 64 bits), et Linux (disponible S3/2014).

ASV S.A.

65, rue de la Garenne
92 310 Sèvres - France
Tel : + 33 (0) 1 41 15 94 20
Fax : + 33 (0) 1 47 09 60 82
contact@asv.fr
www.automaticseavision.com



European Union
European Regional
Development Fund
Investing in your future



**AUTOMATIC
SEA VISION**

First smart vision system at sea